

ZÁRÓ SZAKMAI JELENTÉS
MECENATÚRA (MEC_21) pályázat
1. ALPROGRAM (MEC_R_21)

**Részvétel külföldön megrendezésre kerülő nemzetközi tudományos és
innovációs rendezvényeken, konferenciákon**

EPR pályázat azonosító: 141384

Pályázó kutató: Dr. Odry Ákos

Befogadó intézmény: Dunaújvárosi Egyetem

Amennyiben több rendezvény látogatására igényelt támogatást, kérjük, mindegyikre vonatkozóan válaszolja meg az alábbi kérdéssort.

1. A külföldi rendezvény megnevezése:

Első konferencia: Európán kívüli rendezvény, 2022 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2022)

Második konferencia: Európán belüli, Magyarországgal nem szomszédos országban megszervezett rendezvény, 2022 The 4th International Conference of IFToMM ITALY (IFIT 2022)

2. A rendezvény helyszíne és időpontja (város, ország, kezdő és záró dátum):

Első konferencia: Kiotó, Japán; Időpontja: 2022. október 23. - 2022. október 27.

Második konferencia: Nápoly, Olaszország; Időpontja: 2022.szeptember 14.-2022.szeptember 16.

3. A rendezvény honlapja:

Első konferencia: <https://iros2022.org/>

Második konferencia: <https://www.iftommitaly.it/ifit2022/index.php?id=preliminary-program-ifit-2022>

4. A megvalósult részvétel formája (jelenléti vagy online):

Első konferencia: jelenléti

Második konferencia: jelenléti

5. A részvétel szakmai tartalma (pl. előadás, poszter, egyéb aktivitás):

Első konferencia: előadás

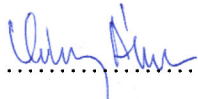
Második konferencia: előadás

6. A részvétel hatása és jelentősége a saját kutatói karrier építésében (max. 1000 karakter):

Első konferencia: Lehetővé tette, hogy bemutassam a „Adaptive Gradient-Descent Extended Kalman Filter for Pose Estimation of Mobile Robots with Sparse Reference Signals” című munkám eredményeit a konferencián résztvevő és hasonló témákkal foglalkozó szakembereknek, kutatóknak. A cikk eredményei azoknak a kutatási irányoknak és problémáknak képezik az alapját, melyekkel a jelenleg futó is FK_22 pályázatban dolgozunk. Ugyan a cikkben csak számítógépes szimulációk segítségével sikerült a kifejlesztett módszer hatékonyságát bemutatni, azonban a közeljövőben az eredmények validációját valósítjuk meg, melynek kimenetelét rangos folyóiratcikkben tervezzük bemutatni. A konferencia lehetővé tette a nemzetközi kapcsolatok kiépítését is, melyek későbbi együttműködések alapját képezhetik. Ilyen volt például az ismerkedés Dr. Zhenyu Wu kutatóval a szingapúri Nanyang műszaki egyetemről. Dr. Wu csapata hasonlóan szenzorfüzióval foglalkozik, és megbeszéltük, hogy közös munka kereteiben segíthetjük és kiegészíthetjük kutatómunkáinkat a közeljövőben.

Második konferencia: Lehetővé tette, hogy bemutassam a „Performance Evaluation of Mobile Robot Pose Estimation in MARG-Driven EKF” című munkám eredményeit a konferencián résztvevő és hasonló témákkal foglalkozó szakembereknek, kutatóknak. A cikk eredményei azoknak a kutatási irányoknak és problémáknak képezik az alapját, melyekkel a jelenleg futó is FK_22 pályázatban dolgozunk. Ugyanakkor, a konferencia új kapcsolatok kialakítását is lehetővé tette, hiszen sikerült megismerkednem például Giuseppe Carbone professzorral és az ő kutatócsoportjával. Ennek eredményeképp, egy együttműködést is elindítottunk, melyben gesztusok mintavételezésével foglalkozunk és közös tudományos cikket megírását tervezzük.

Kelt: 2022. január 13.



.....
Pályázó kutató aláírása (vagy fokozott biztonságú elektronikus aláírás és időbélyegző)